

Name : _____ Student ID # : _____ Instructor : _____

คณะวิศวกรรมศาสตร์
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

การสอบปลายภาค ประจำภาคการศึกษาที่ 1
วันพุธที่ 12 ตุลาคม พ.ศ. 2548
วิชา 215-324 : กลศาสตร์เครื่องจักรกล

ประจำปีการศึกษา 2548
เวลา 09.00 – 12.00 น.
ห้องสอบ R201, R300

คำสั่ง

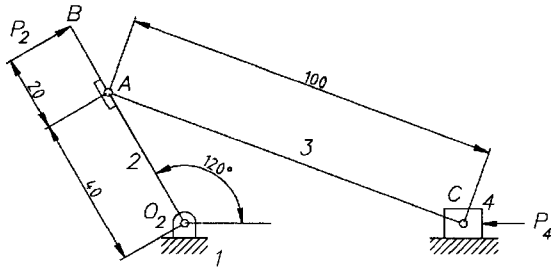
1. ข้อสอบมีทั้งหมด 4 ข้อ ให้ทำลงในข้อสอบทุกข้อ และทุกข้อมีคะแนนเท่ากัน
2. อนุญาตให้ใช้เครื่องคิดเลขได้
3. ให้ใช้เครื่องมือเขียนแบบได้
4. ให้นำตำราเรียนประจำวิชาเข้าห้องสอบได้ แต่ไม่อนุญาตให้นำเอกสารอื่น ๆ

ผศ.ดร. วรวิทย์ วิสุทธิเมธางกูร
อ. ประกิต หงษ์หิรัญเรือง
ผู้ออกข้อสอบ

ข้อ	คะแนน
1	
2	
3	
4	
รวม	

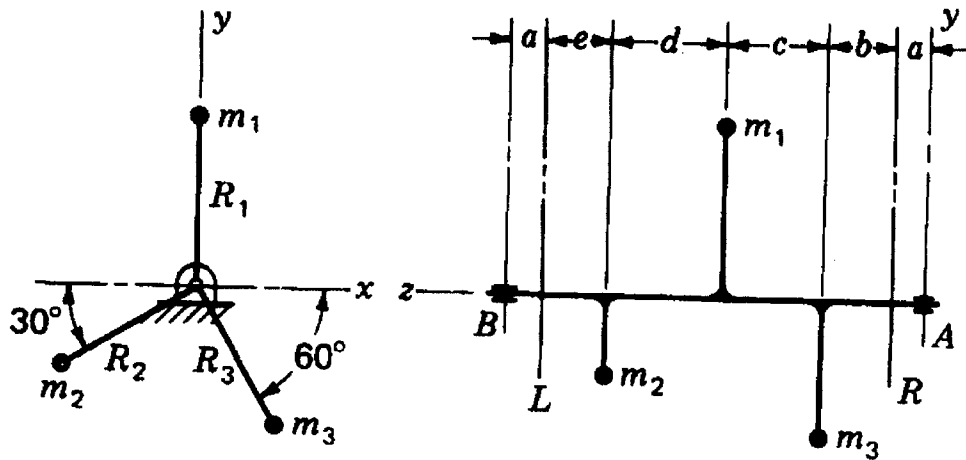
Name : _____ Student ID # : _____ Instructor : _____

- 1) In the mechanism shown is drawn with the scale of 1 : 2. If P_2 acting at point B is 30 N, determine P_4 to keep the mechanism in static equilibrium at this position. Also draw the free body diagrams of links 2, 3, and 4. The friction between links 1 and 4 is negligible.



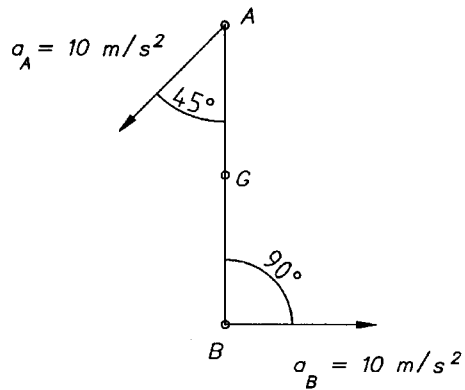
Name : _____ Student ID # : _____ Instructor : _____

- 2) The shaft in the figure is to be balanced by adding masses in the correction planes L and R. The weights of the three masses m_1 , m_2 , and m_3 are 0.4, 0.3, and 0.1 kg, respectively. The dimensions are $R_1 = 50$ mm, $R_2 = 40$ mm, $R_3 = 40$ mm, $a = 10$ mm, $b = e = 80$ mm, $c = 100$ mm, and $d = 90$ mm. Calculate the magnitudes of the corrections in kg-mm.



Name : _____ Student ID # : _____ Instructor : _____

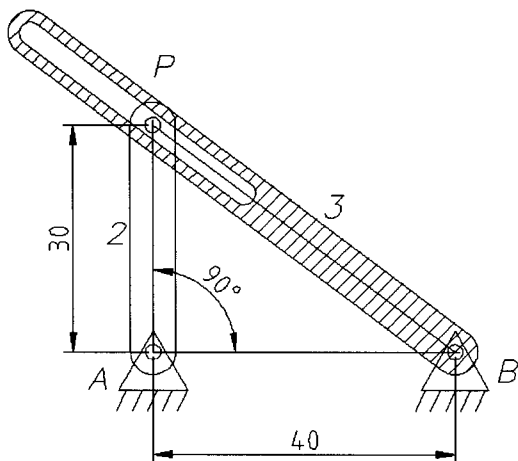
- 3) Link AB is rotating clockwise and has an accelerations of point A and B as shown. AB is 40 mm long, and its center of mass is at G, mid-length between A and B. If the mass of link AB is 2 kg, and its mass moment of inertia about G, I_G , is $260 \text{ kg}\cdot\text{mm}^2$, determine the resultant force acting on this link through G and the resultant moment about point G.



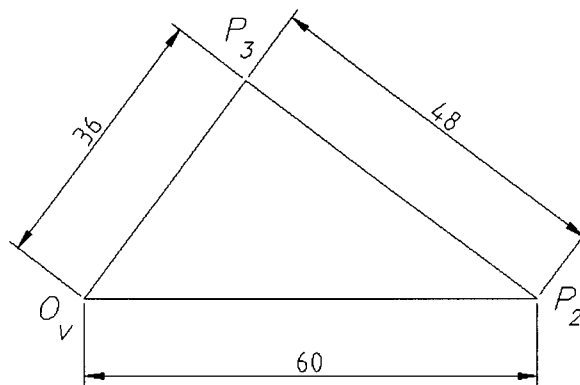
Name : _____ Student ID # : _____ Instructor : _____

- 4) The input of the mechanism shown is given as $\theta_2=90^\circ$, $\omega_2=10$ rad/s clockwise, and $\alpha_2=25$ rad/s² counterclockwise. The velocity polygon can be created as shown. Determine the angular acceleration of link 3, α_3 .

Scale 1 mm : 1 mm



Scale 1 mm : 5 mm/s



Scale 1 mm : 50 mm/s²

$\alpha_3 +$