

Name : \_\_\_\_\_ Student ID # : \_\_\_\_\_ Instructor : \_\_\_\_\_

คณะวิศวกรรมศาสตร์  
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

การสอบปลายภาค ประจำปีการศึกษาที่ 2  
วันเสาร์ที่ 25 เดือนกุมภาพันธ์ พ.ศ. 2549  
วิชา 215-324 : กลศาสตร์เครื่องจักรกล

ประจำปีการศึกษา 2548  
เวลา 13.30-16.30 น.  
ห้องสอบ R300

ทฤษฎีในการสอบ ปรับขึ้นต่ำคือปรับตกในรายวิชาที่ทฤษฎี และพักการเรียน 1 ภาคการศึกษา

คำสั่ง

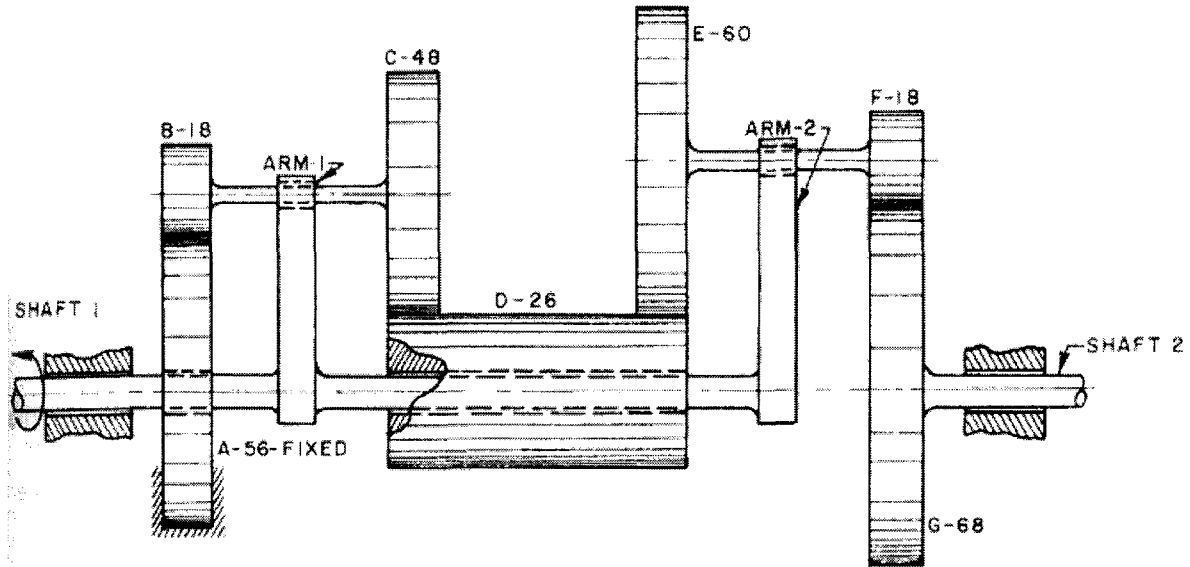
1. ข้อสอบมีทั้งหมด 4 ข้อ ให้ทำลงในข้อสอบทุกข้อ แต่ละข้อมีคะแนนเท่ากัน
2. อนุญาตให้ใช้เครื่องคิดเลขได้
3. ให้ใช้เครื่องมือเขียนแบบได้
4. ให้นำตำราเรียน (Theory of Machines and Mechanisms : 2nd Edition by Uicker) เข้าห้องสอบได้ แต่ไม่อนุญาตเอกสารอื่น ๆ

รศ.ดร. วรวิทย์ วิสุทธีเมธางกูร  
ผู้ออกข้อสอบ

ข้อ	คะแนนเต็ม	คะแนนที่ได้
1	25	
2	25	
3	25	
4	25	
รวม	100	

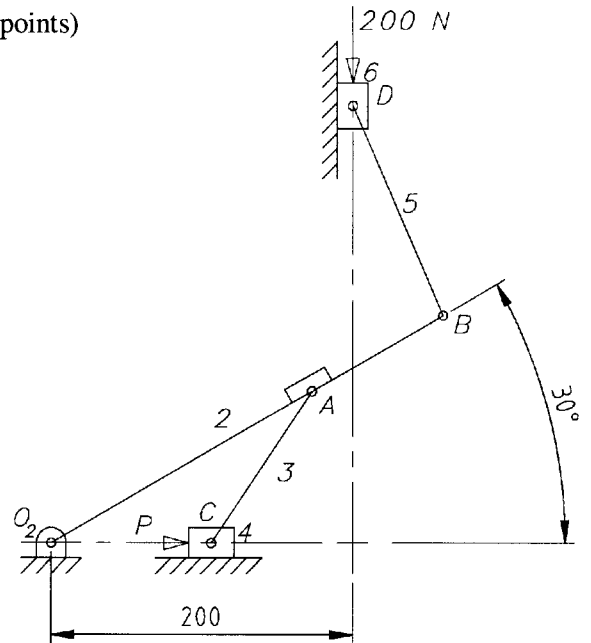
Name : \_\_\_\_\_ Student ID # : \_\_\_\_\_ Instructor : \_\_\_\_\_

- 1) A compound epicyclic gear train is as shown in the figure. Shaft 1 is driven at 300 rpm CCW (looking from the left end) and gear A is fixed to ground. The tooth numbers are indicated in the figure. Determine the speed and direction of shaft 2. (25 points)



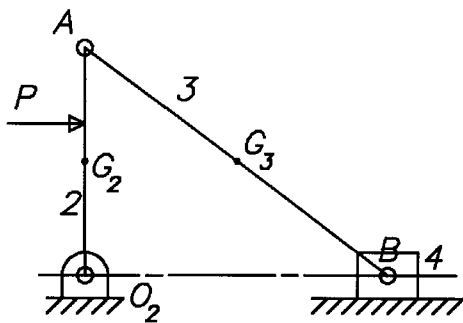
Name : \_\_\_\_\_ Student ID # : \_\_\_\_\_ Instructor : \_\_\_\_\_

- 2) The mechanism shown below has  $R_{AO_2} = 200$  mm,  $R_{AB} = 100$  mm,  $R_{AC} = 150$  mm, and  $R_{BD} = 120$  mm. At the position shown in the figure where  $\theta_2 = 30^\circ$ , a force of 200 N is applied vertically on link 6 as shown. Draw free body diagrams of each link (except link 1) and use graphical method to determine the force  $P$  acting on horizontally on link 4 to keep the mechanism in static equilibrium. Assume no friction. (25 points)

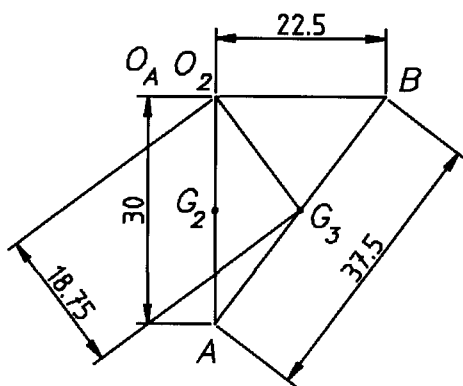
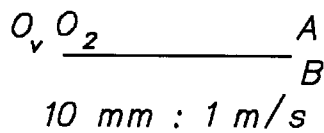


Name : \_\_\_\_\_ Student ID # : \_\_\_\_\_ Instructor : \_\_\_\_\_

- 3) The slider crank mechanism shown with  $\theta_2 = 90^\circ$  and a constant angular velocity  $\omega_2 = 10$  rad/s CW.  $R_{O_2A} = 300$  mm, and  $R_{AB} = 500$  mm. Masses  $m_2 = m_3 = 1.0$  kg, and  $m_4 = 2.0$  kg. Center of mass  $G_2$  is 150 mm from end A, and of mass 3,  $G_3$ , is 250 mm from end B. Moment of inertia  $I_{G_2} = I_{G_3} = 0.05$  kg-mm<sup>2</sup>. The velocity and acceleration diagrams are provided as shown. Determine the force  $P$  applied on link 2 at the distance 200 mm from  $O_2$  to drive the mechanism as specified. Draw free body diagrams of link and use D'lambert principle to solve dynamic equilibrium. Assume no friction between slider 4 and the ground. (25 points)



scale 1:10



1 mm : 1 m/s<sup>2</sup>

Name : \_\_\_\_\_ Student ID # : \_\_\_\_\_ Instructor : \_\_\_\_\_

- 4) The figure shows a system with two masses on a rotating shaft. If  $m_1 = 0.1$  kg at  $90^\circ$  and radius  $R_1 = 30$  mm, and  $m_2 = 0.15$  kg @  $240^\circ$  and radius  $R_2 = 30$  mm. Determine the magnitude and direction of the balance masses needed to dynamically balance the rotor. The balance masses will be placed in planes 3 and 4 at a 30 mm radius. (25 points)

