

**คณะวิศวกรรมศาสตร์**  
**มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์**

การสอบกลางภาค ประจำปีภาคการศึกษาที่ 1

ประจำปีการศึกษา 2551

วันที่ 28 กรกฎาคม 2551

เวลา 09.00-12.00 น.

วิชา 215-351 : การสันสะเทือนเชิงกล

ห้อง A 201 , A 205

**คำสั่ง**

1. ข้อสอบมีทั้งหมด 5 ข้อ 7 หน้า ให้ทำลงในข้อสอบทุกข้อ
2. หากกระดาษไม่พอ ให้ทำต่อด้านหลังของข้อสอบได้
3. อนุญาตให้ใช้เครื่องคิดเลข และดินสอได้
4. อนุญาตให้ใช้ dictionary ได้
5. ไม่อนุญาตให้นำเอกสารอื่น ๆ เข้าห้องสอบ

อ.ประกิต หงษ์หิรัญเรือง

ผู้ออกข้อสอบ

ข้อ	คะแนนเต็ม	คะแนนที่ได้
1	20	
2	20	
3	20	
4	20	
5	20	
รวม	100	

ทฤษฎีในการสอบ ปรับขึ้นต่ำคือปรับตกในรายวิชาที่ทฤษฎี และพักการศึกษา 1 ภาคการศึกษา

$$K_{eq} = k_1 + k_2 + \dots + k_n$$

$$\frac{1}{K_{eq}} = \frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2} + \dots + \frac{1}{k_n}$$

$$\rightarrow \Sigma F_x = m\ddot{x}$$

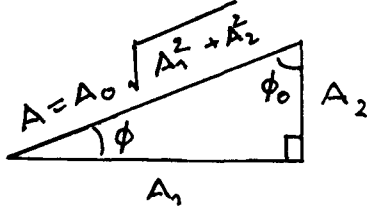
$$\curvearrowright \Sigma M_o = J_o \ddot{\theta}$$

$$\ddot{x} + \frac{k}{m} x = 0 ; \omega_n^2 = \frac{k}{m}$$

$$e^{\pm i\omega_n t} = \cos \omega_n t \pm i \sin \omega_n t$$

$$x(t) = A_1 \cos \omega_n t + A_2 \sin \omega_n t$$

$$A_1 = x_0, A_2 = \frac{\dot{x}_0}{\omega_n}$$



$$x(t) = A \cos(\omega_n t + \phi)$$

$$x(t) = A_0 \sin(\omega_n t + \phi_0)$$

$$x(t) = (C_1 + C_2 t) e^{-\zeta \omega_n t}$$

$$C_1 = x_0, C_2 = \dot{x}_0 + \zeta \omega_n x_0$$

$$x(t) = C_1 e^{(-\zeta + \sqrt{\zeta^2 - 1}) \omega_n t} + C_2 e^{(-\zeta - \sqrt{\zeta^2 - 1}) \omega_n t}$$

$$C_1 = \frac{x_0 \omega_n (\zeta + \sqrt{\zeta^2 - 1}) + \dot{x}_0}{2 \omega_n \sqrt{\zeta^2 - 1}}$$

$$C_2 = \frac{-x_0 \omega_n (\zeta - \sqrt{\zeta^2 - 1}) - \dot{x}_0}{2 \omega_n \sqrt{\zeta^2 - 1}}$$

$$\theta = \frac{M_t l}{G I_o}$$

$$J_o \ddot{\theta} + K_t \theta = 0 ; \omega_n^2 = \frac{K_t}{J_o}$$

$$\theta(t) = A_1 \cos \omega_n t + A_2 \sin \omega_n t$$

$$= \theta_0 \cos \omega_n t + \frac{\dot{\theta}_0}{\omega_n} \sin \omega_n t$$

$$\zeta = \frac{c}{c_c} = \frac{c}{2m\omega_n}$$

$$x(t) = C_1 e^{(-\zeta + \sqrt{\zeta^2 - 1}) \omega_n t} + C_2 e^{(-\zeta - \sqrt{\zeta^2 - 1}) \omega_n t}$$

$$\ddot{x} + 2\zeta \omega_n \dot{x} + \omega_n^2 x = 0$$

$$x(t) = e^{-\zeta \omega_n t} [C'_1 \cos \sqrt{1 - \zeta^2} \omega_n t + C'_2 \sin \sqrt{1 - \zeta^2} \omega_n t]$$

$$C'_1 = x_0, C'_2 = \frac{\dot{x}_0 + \zeta \omega_n x_0}{\sqrt{1 - \zeta^2} \omega_n}$$

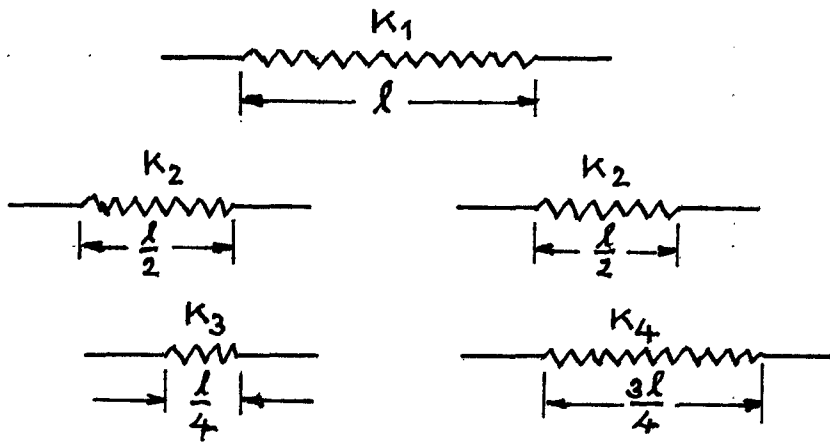
$$x(t) = e^{-\zeta \omega_n t} \delta [\sin(\sqrt{1 - \zeta^2} \omega_n t + \phi)]$$

$$\phi = \tan^{-1} \left( \frac{C'_1}{C'_2} \right)$$

$$\omega_d = \sqrt{1 - \zeta^2} \omega_n$$

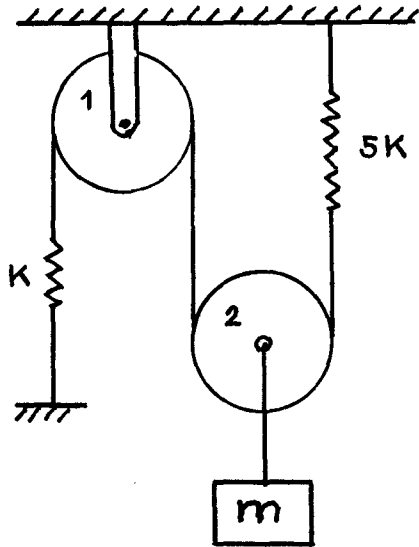
$$\begin{aligned} \delta &= \ln \frac{x_1}{x_2} = \frac{1}{n} \ln \frac{x_1}{x_{n+1}} \\ &= \zeta \omega_n \tau_d = \frac{2\pi \zeta}{\sqrt{1 - \zeta^2}} \end{aligned}$$

1.  $k_1$ ,  $k_2$ ,  $k_3$  and  $k_4$  are the same spring but has different length. If  $k_1 = 1000 \text{ N/m}$ , Determine  $k_2$ ,  $k_3$  and  $k_4$ .

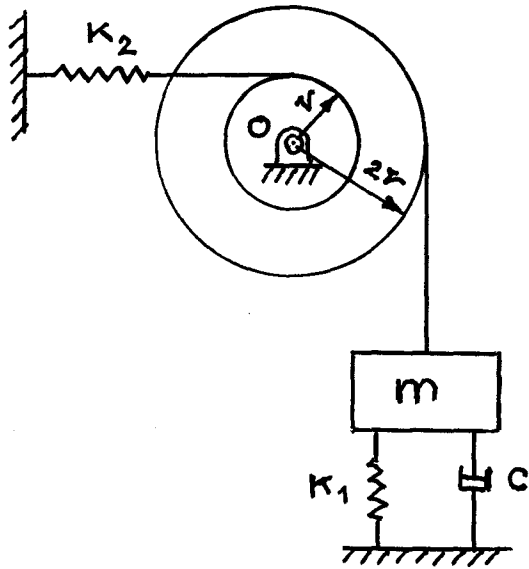


2. A machine is subjected to the motion  $x(t) = A \sin (30t + \alpha)$  mm. The initial conditions are given by  $x(0) = 5$  mm and  $\dot{x}(0) = 0.6$  m/s.  
Find a) the amplitude of displacement  
b) phase angle

3. A mass  $m$  is supported by frictionless and massless pulleys and springs.
- Derive the equation of motion
  - Find the natural frequency if  $k = 1000 \text{ N/m}$ ,  $m = 10 \text{ kg}$ .



4. Determine the value of  $c$  that make the mass  $m$  returns to the static equilibrium position in the shortest possible time without overshooting. Assume  $k_1 = 1000 \text{ N/m}$ ,  $k_2 = 500 \text{ N/m}$ ,  $m = 10 \text{ kg}$ ,  $r = 5 \text{ cm}$ ,  $J_o = 1 \text{ kg m}^2$ ,  $x_o = 10 \text{ cm}$ .



5. A viscously damped system has a stiffness of  $5000 \text{ N/m}$  , critical damping constant of  $200 \text{ N.s/m}$  , and a logarithmic decrement of  $1.8$ . If the system is given an initial velocity of  $1 \text{ m/s}$ , find the resulting motion of the system.