



ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์  
มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

สอบกลางภาค: ภาคการศึกษาที่ 2

ปีการศึกษา: 2552

วันที่สอบ: 25 ธันวาคม พ.ศ. 2552

เวลาสอบ: 13.30 - 16.30 น.

ห้องสอบ: A401

รหัสวิชา: 241-320 สถาปัตยกรรมการออกแบบและวิศวกรรมสำหรับระบบอัจฉริยะ

---

**คำสั่ง:**

1. ให้ตรวจสอบว่าข้อสอบมีทั้งหมด 8 ข้อ (70 คะแนน) และทำทุกข้อลงในสมุดคำตอบ
2. ไม่อนุญาตให้นำเอกสารหรือสิ่งพิมพ์ใดๆ รวมถึงคอมพิวเตอร์ และเครื่องคิดเลขเข้าห้องสอบ

คำเตือน      ทุจริต ในการสอบมีโทษถึง ไล่ออก

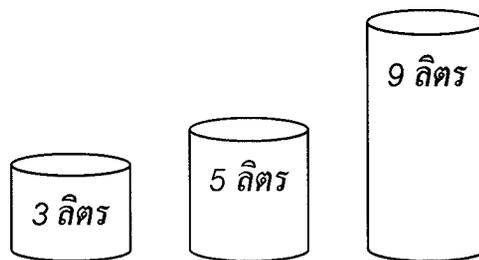
### ข้อที่ 1. Intelligent Agents (15 คะแนน)

- 1a) จงอธิบายความแตกต่างระหว่างซอฟต์แวร์คอมพิวเตอร์ทั่วไป กับซอฟต์แวร์ของเอเจนต์ที่มีชาญฉลาด ไม่น้อยกว่า 3 ประการ (3 คะแนน)
- 1b) จงอธิบายถึงประเภทของเอเจนต์แบบต่างๆ พร้อมลักษณะเด่นโดยสังเขป (8 คะแนน)
- 1c) จงอธิบายถึงความหมายของเกณฑ์ที่ใช้ในการวัดประสิทธิภาพของการค้นหาของวิธีการต่างๆ ได้แก่ Completeness, Optimality, Time Complexity และ Space Complexity (4 คะแนน)

### ข้อที่ 2. Problems and Search (8 คะแนน)

#### ข้อมูลโจทย์ปัญหา

มีเหยือกน้ำซึ่งมีน้ำเต็มอยู่เต็มอยู่ 3 เหยือก โดยมีปริมาตร 9 ลิตร, 5 ลิตร และ 3 ลิตร ตามลำดับ และไม่มีเครื่องหมายใดๆ ช่วยการวัดตวงน้ำปรากฏอยู่ที่เหยือกเหล่านี้เลย แต่ละเหยือกสามารถที่จะเติมน้ำให้เต็ม หรือเต็มให้กับเหยือกอื่นๆ เพื่อให้เหลืออยู่เพียงบางส่วนได้ จงพิจารณาหาแนวทางที่จะวัดปริมาตรน้ำ 7 ลิตร โดยการถ่ายน้ำไปยังเหยือกต่างๆ ตามที่ต้องการ



จงให้โจทย์ปัญหาข้างต้นนี้ ในการนิยามให้อยู่ในรูปแบบของสถานะ (Search state problem) ที่เข้าใจง่าย (โดยไม่ต้องหาผลเฉลยของโจทย์ปัญหาข้างต้น) เพื่อแสดง

- 2a) สถานะเริ่มต้น (initial state)
- 2b) สถานะเป้าหมาย (goal state)
- 2c) ตัวดำเนินการทั้งหมด (operators) และผลที่ได้หลังใช้ตัวดำเนินการนั้น

### ข้อที่ 3. Problems and Search (4 คะแนน)

จงให้เหตุผลว่าเหตุใด จึงไม่นิยมใช้เทคนิคการค้นหาแบบไม่มีการให้ข้อมูล (Uninformed search) ในการแก้ปัญหาทางปัญญาประดิษฐ์ แต่มักใช้การค้นหาแบบฮิวริสติก (Heuristic search หรือ Informed Search) แทน

**ข้อที่ 4. Search Algorithm Comparison (8 คะแนน)**

จากข้อมูลของปัญหาโดยทั่วไป ดังนี้

- $n$  เป็นตำแหน่งของโหนดในปัจจุบันที่กำลังพิจารณาคำตอบหรือหาแนวทางต่อไป
- $d(n)$  เป็นค่าระดับความลึกของตำแหน่งโหนด
- $g(n)$  เป็นค่าค่าใช้จ่าย (Cost) ที่ใช้ไปจนมาถึงโหนด  $n$  ในปัจจุบัน
- $h(n)$  เป็นค่าฮิวริสติก (heuristic) ในการประมาณค่าใช้จ่ายที่จะไปถึงเป้าหมาย (Goal) จากโหนด  $n$  ในปัจจุบัน
- $f(n)$  เป็นค่าประเมินผลโดยรวม (total Evaluation value) ของโหนด  $n$

จงเขียนนิพจน์ (Expression) เช่น สมการ สำหรับค่าของ  $f$  สำหรับการค้นหาคำตอบด้วยเทคนิคแบบต่างๆ กัน ต่อไปนี้

- 4a) Breadth-first search
- 4b) Uniform cost search
- 4c) Best-first search
- 4d) A\*

**ข้อ 5: Simulated Annealing and Hill Climbing (4 คะแนน)**

ข้อมูลต่อไปนี้เป็นรหัสเทียม (Pseudo-code) สำหรับอัลกอริทึมแบบ simulated annealing ซึ่งเริ่มต้นด้วยโหนด  $S$  ซึ่งมีอุณหภูมิเริ่มต้น  $T$  และลดค่าอุณหภูมิลงที่อัตราเร็ว  $\alpha$

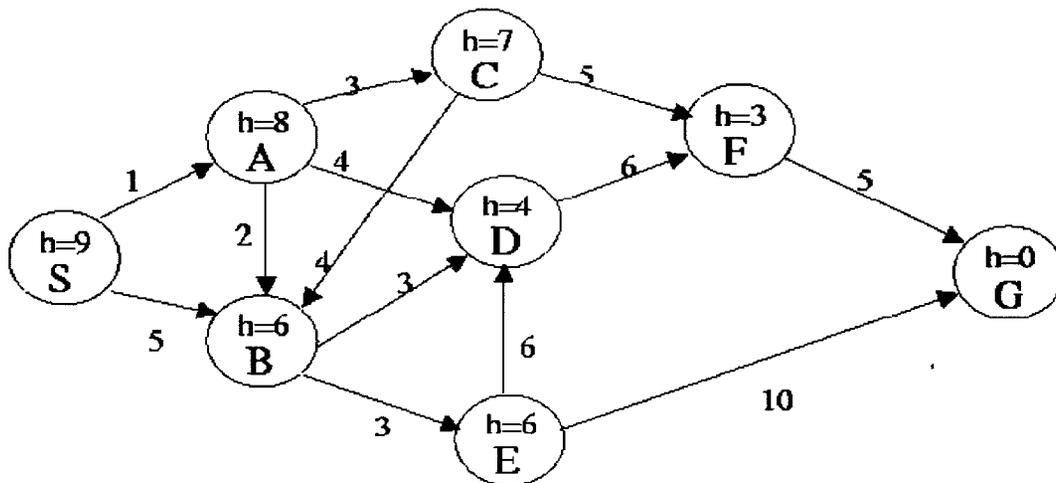
- 1)  $S \leftarrow$  initial state
- 2) Iterate:  
Repeat  $k$  times:
  - a) If GOAL?( $S$ ) then return  $S$  definitely accept the change
  - b)  $S' \leftarrow$  successor of  $S$  picked at random
  - c) If  $h(S') \leq h(S)$  then  $S \leftarrow S'$
  - d) else Else, accept the change with probability
    - $\Delta h = h(S') - h(S)$
    - with probability  $\sim \exp(-\Delta h/T)$ , where  $T$  is called the "temperature", do:  $S \leftarrow S'$
- 3)  $T = \alpha T$  Exponential cooling schedule  
 $T(n) = \alpha T(n-1)$  with  $0 < \alpha < 1$ . When enough iterations have passed without improvement, terminate.

Simulated annealing lowers  $T$  over the  $k$  iterations. It starts with a large  $T$  and slowly decreases  $T$

- 5a) โดยปกติแล้ว อัตราเร็วในการลดอุณหภูมิ  $r$  มักจะถูกเลือกในช่วงค่า  $0 < \alpha < 1$  ดังนั้น พฤติกรรมของอัลกอริทึม simulated annealing นี้จะเปลี่ยนแปลงไปอย่างไร ถ้าค่า  $\alpha > 1$
- 5b) ในทางกลับกัน พฤติกรรมของอัลกอริทึมนี้จะเปลี่ยนแปลงอย่างไร ถ้าค่า  $\alpha = 0$

**ข้อ 6: Local Search (15 คะแนน)**

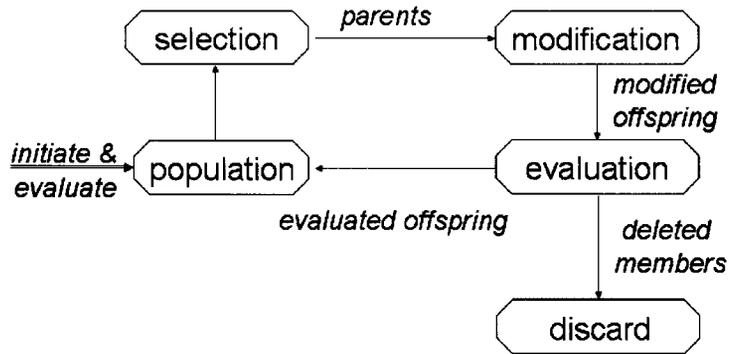
ในปัญหาต่อไปนี้ เริ่มต้นที่โหนด S และโหนดเป้าหมาย ที่ G โดยเส้นทางระหว่างโหนดจะมีตัวเลขของค่าใช้จ่าย (Cost) ที่เกิดขึ้นกำกับอยู่ โดยแต่ละโหนดจะมีค่า  $h$  ซึ่งค่าเป็นประมาณการของการคาดเดา (Heuristic estimate) ของระยะห่างระหว่างสถานะ (โหนด) นั้นๆ ไปยังโหนดเป้าหมายกำกับไว้ด้วยเช่นกัน



- 6a) จงให้ลำดับหมายเลขของโหนดที่เพิ่มขึ้น ตามการใช้ อัลกอริทึมแบบ Depth First Search โดยสมมติว่าอัลกอริทึมนี้หยุดเมื่อมีการค้นพบโหนดเป้าหมาย
- 6b) จงให้ลำดับหมายเลขของโหนดที่เพิ่มขึ้น ตามการใช้ อัลกอริทึมแบบ Breadth First Search
- 6c) จงให้ลำดับหมายเลขของโหนดที่เพิ่มขึ้น ตามการใช้ อัลกอริทึมแบบ Breadth First Search โดยสมมติว่าอัลกอริทึมนี้หยุดเมื่อมีการค้นพบโหนดเป้าหมาย
- 6d) จงให้ลำดับหมายเลขของโหนดที่เพิ่มขึ้น ตามการใช้ อัลกอริทึมแบบ A\* Search
- 6e) เส้นทางที่มีค่าใช้จ่ายน้อยที่สุดจากโหนด S ถึง G คือเส้นทางใด

ข้อ 7: Genetic Algorithm (10 คะแนน)

จงใช้ข้อมูลจากแผนภาพต่อไปนี้ เพื่ออธิบายหลักการทำงานของอัลกอริทึมเชิงพันธุกรรม (Genetic Algorithm) ในการค้นหาคำตอบ



ข้อ 8: Alpha-beta Pruning (10 คะแนน)

จากแผนภาพต้นไม้ของเกม (Game tree) ต่อไปนี้ ซึ่งผู้เล่น A (the maximizer) เป็นผู้กำหนดการตัดสินใจที่ระดับสูงสุด (Top level) และผู้เล่น B (the minimizer) ตัดสินใจในระดับที่สอง ในที่นี้กำหนดให้ใช้อัลกอริทึม Alpha-beta ในแผนภาพนี้ และในระดับหนึ่งๆ จะขยายการพิจารณาหนดลูกๆ ในลำดับจากซ้ายไปขวา

จงเลือกเติมค่าให้กับหนดในระดับล่างสุดทั้ง 9 นี้ตามใจชอบ แต่จะต้องพิจารณาให้ไม่มีการตัดทิ้งหนดใดๆ ได้อีกแล้ว

