

มหาวิทยาลัยสงขลานครินทร์

คณะวิศวกรรมศาสตร์



การสอบปลายภาค ประจำภาคการศึกษาที่ 1

ปีการศึกษา : 2554

วันที่ : 1 ตุลาคม 2555

เวลา : 9:00 – 12:00

วิชา : 241-306 Signal and Systems

ห้อง : AM01, 5817

ทุจริตในการสอบ โทษขั้นต่ำคือ ปรับตกในรายวิชาที่ทุจริต และพักการเรียนหนึ่งภาคการศึกษา

คำสั่ง

1. ข้อสอบมี 3 ตอน

ตอนที่ 1 มี 6 ข้อ 11 คะแนน

ตอนที่ 2 มี 3 ข้อ 14 คะแนน

ตอนที่ 3 มี 3 ข้อ 15 คะแนน

รวมทั้งหมด 18 หน้า (ไม่รวมปก) ให้นักศึกษาทำข้อสอบทุกตอน และทุกข้อ

2. ห้ามนำเครื่องคิดเลขเข้าห้องสอบ

3. ห้ามนำเอกสารใดๆ เข้าห้องสอบ

4. แสดงวิธีทำและเขียนคำตอบให้ชัดเจน ถ้าอ่านไม่ออกถือว่าตอบผิด ไม่แสดงวิธีทำถือว่าตอบผิด

5. ข้อสอบแต่ละข้อคะแนนไม่เท่ากัน

รหัสนักศึกษา : _____ ชื่อ : _____ ตอน : _____

คำถาม	1	2	3	4	5	6	รวม
ตอนที่ 1							

Student ID : _____ Name : _____ Section : _____

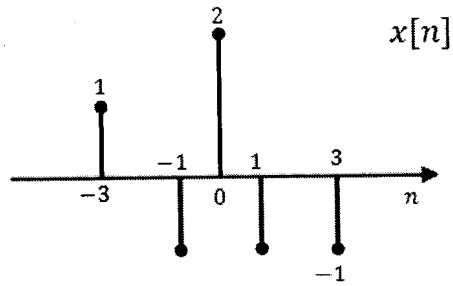
ตอนที่ 1 มี 6 ข้อ 11 คะแนน ให้แสดงวิธีทำ โดยห้ามใช้ Properties และ Fourier Transform pairs

1. จงหา Fourier transform ของสัญญาณต่อไปนี้ $x(t) = \frac{d}{dt}[u(t) - u(t - 3)]$ (1 คะแนน)

(เวลาทำข้อสอบ 5 นาที)

ตอบ _____

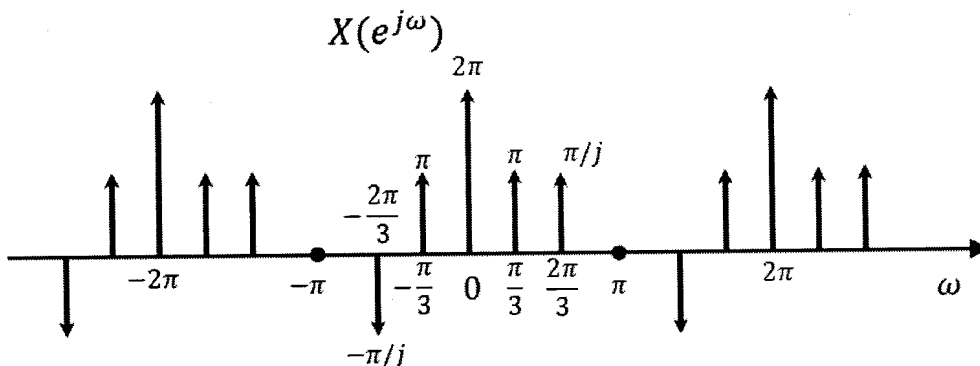
2. จงหา Fourier transform ของสัญญาณต่อไปนี้ (1 คะแนน)



(เวลาทำข้อสอบ 5 นาที)

ตอบ _____

6. จากกราฟของสัญญาณ $X(e^{j\omega})$ ที่กำหนดให้ จงตอบคำถามต่อไปนี้



(เวลาทำข้อสอบ 10 นาที)

6.1) จงหา Inverse Fourier transform ของสัญญาณ

(2 คะแนน)

ตอบ _____

6.2) สัญญาณ $x[n]$ เป็นสัญญาณแบบมีคาบหรือไม่ ถ้ามี ค่าความถี่มูลฐานมีค่าเป็นเท่าไร

(0.5 คะแนน)

ตอบ _____

Student ID : _____ Name : _____ Section : _____

ตอนที่ 2 มีข้อสอบ 3 ข้อ รวม 14 คะแนน

คำสั่ง - สำหรับทุกคำถามในตอนที่ 2 ให้หาคำตอบ โดยใช้ Property (ตาราง 4.1 และ 5.1) ในภาคผนวกเท่านั้น หากใช้วิธีอื่น จะถือเป็นคำตอบที่ผิด ถึงแม้คำตอบจะถูกต้อง

ตอนที่ 2	1	2	3	รวม

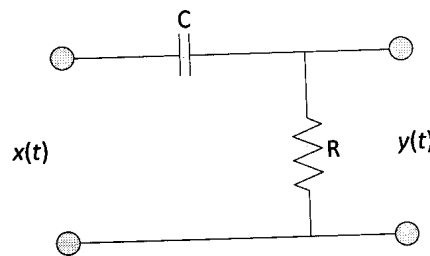
Fourier Transform pairs

$$x(t) = \begin{cases} 1, & |t| \leq T_1 \\ 0, & |t| > T_1 \end{cases} \stackrel{F}{\leftrightarrow} 2 \frac{\sin(\omega T_1)}{\omega}$$

ตอนที่ 3 มีข้อสอบ 3 ข้อ รวม 15 คะแนน

คำถาม	1	2	3	รวม
ตอนที่ 3				

1. กำหนดให้ $y(t)$ คือสัญญาณเอาต์พุต และ $x(t)$ คือสัญญาณอินพุต ของวงจร RC ในรูปที่ 1 โดยกำหนดให้ค่าเริ่มต้นเป็นศูนย์ (8 คะแนน)



รูปที่ 1

เมื่อใช้ KVL สามารถเขียนสมการอนุพันธ์ได้ดังนี้

$$x(t) = \frac{1}{RC} \int y(t) dt + y(t)$$

- 1.1) จงวาดรูป block diagram ของระบบ (1 คะแนน)

Student ID : _____ Name : _____ Section : _____

1.2) จงหา $H(j\omega)$ และ $h(t)$

(4 คะแนน)

ตอบ _____

1.3) plot $|H(j\omega)|$ พร้อมระบุขนาดในตำแหน่งที่สามารถระบุค่าได้

(2 คะแนน)

ตอบ _____

1.4) จากกราฟในข้อ 1.3 แสดงให้เห็นว่าวงจรนี้เป็น filter แบบใด

(1 คะแนน)

ตอบ _____

2. จงหาค่าของ $y[n]$ เมื่อกำหนด (3 คะแนน)

$$x[n] = \sin \frac{\pi}{6} n + \cos \frac{\pi}{4} n$$

และ

$$h[n] = \frac{\sin \frac{\pi}{3} n}{\pi n} + \frac{\sin \frac{\pi}{8} n}{\pi n}$$

(อธิบายวิธีการคิดอย่างละเอียดและสามารถวาดรูปประกอบได้)

จงหาผลการตอบสนองของระบบ $y[n]$ เมื่ออินพุต คือ

$$x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n]$$

ตอบ _____

3. กำหนดให้ LTI system ซึ่งอธิบายโดย difference equation (5 คะแนน)
$$y[n] - \frac{1}{2}y[n-1] = x[n] + \frac{1}{2}x[n-1]$$

จงตอบคำถามต่อไปนี้
3.1) จงหา frequency response ของระบบ $H(e^{j\omega})$ และ impulse response $h[n]$ (3 คะแนน)

ตอบ _____

3.2) จงหาผลการตอบสนองของระบบ $y[n]$ เมื่ออินพุตคือ (2 คะแนน)
$$x[n] = \left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n]$$

ตอบ _____

Student ID : _____ Name : _____ Section : _____

Lined writing area consisting of approximately 15 horizontal lines.

Student ID : _____

Name : _____

Section : _____

สูตรที่จำเป็น

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] h[n-k]$$

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk\omega_0 t}$$

$$x[n] = \sum_{k=\langle N \rangle} a_k e^{jk\omega_0 n}$$

$$H(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{-s\tau} d\tau$$

$$H(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$x[n] = \frac{1}{2\pi} \int_{2\pi} X(e^{j\omega}) e^{j\omega n} d\omega$$

$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t}$$

$$a_k = \frac{1}{N} \sum_{n=\langle N \rangle} x[n] e^{-jk\omega_0 n}$$

$$H(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k] z^{-k}$$

$$H(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n] e^{-j\omega n}$$

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] e^{-j\omega n}$$

TABLE 4.1 PROPERTIES OF THE FOURIER TRANSFORM

Section	Property	Aperiodic signal	Fourier transform
		$x(t)$	$X(j\omega)$
		$y(t)$	$Y(j\omega)$

4.3.1	Linearity	$ax(t) + by(t)$	$aX(j\omega) + bY(j\omega)$
4.3.2	Time Shifting	$x(t - t_0)$	$e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$
4.3.6	Frequency Shifting	$e^{j\omega_0 t} x(t)$	$X(j(\omega - \omega_0))$
4.3.3	Conjugation	$x^*(t)$	$X^*(-j\omega)$
4.3.5	Time Reversal	$x(-t)$	$X(-j\omega)$
4.3.5	Time and Frequency Scaling	$x(at)$	$\frac{1}{ a } X\left(\frac{j\omega}{a}\right)$
4.4	Convolution	$x(t) * y(t)$	$X(j\omega)Y(j\omega)$
4.5	Multiplication	$x(t)y(t)$	$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\theta)Y(j(\omega - \theta))d\theta$
4.3.4	Differentiation in Time	$\frac{d}{dt}x(t)$	$j\omega X(j\omega)$
4.3.4	Integration	$\int_{-\infty}^t x(t)dt$	$\frac{1}{j\omega} X(j\omega) + \pi X(0)\delta(\omega)$
4.3.6	Differentiation in Frequency	$tx(t)$	$j\frac{d}{d\omega} X(j\omega)$
4.3.3	Conjugate Symmetry for Real Signals	$x(t)$ real	$\begin{cases} X(j\omega) = X^*(-j\omega) \\ \Re\{X(j\omega)\} = \Re\{X(-j\omega)\} \\ \Im\{X(j\omega)\} = -\Im\{X(-j\omega)\} \\ X(j\omega) = X(-j\omega) \\ \angle X(j\omega) = -\angle X(-j\omega) \end{cases}$
4.3.3	Symmetry for Real and Even Signals	$x(t)$ real and even	$X(j\omega)$ real and even
4.3.3	Symmetry for Real and Odd Signals	$x(t)$ real and odd	$X(j\omega)$ purely imaginary and odd
4.3.3	Even-Odd Decomposition for Real Signals	$x_e(t) = \mathcal{E}\{x(t)\}$ [x(t) real] $x_o(t) = \mathcal{O}\{x(t)\}$ [x(t) real]	$\Re\{X(j\omega)\}$ $j\Im\{X(j\omega)\}$

4.3.7	Parseval's Relation for Aperiodic Signals		
	$\int_{-\infty}^{+\infty} x(t) ^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) ^2 d\omega$		

TABLE 5.1 PROPERTIES OF THE DISCRETE-TIME FOURIER TRANSFORM

Section	Property	Aperiodic Signal	Fourier Transform
		$x[n]$	$X(e^{j\omega})$ periodic with
		$y[n]$	$Y(e^{j\omega})$ period 2π
5.3.2	Linearity	$ax[n] + by[n]$	$aX(e^{j\omega}) + bY(e^{j\omega})$
5.3.3	Time Shifting	$x[n - n_0]$	$e^{-jn_0} X(e^{j\omega})$
5.3.3	Frequency Shifting	$e^{jn_0} x[n]$	$X(e^{j(\omega - n_0)})$
5.3.4	Conjugation	$x^*[n]$	$X^*(e^{-j\omega})$
5.3.6	Time Reversal	$x[-n]$	$X(e^{-j\omega})$
5.3.7	Time Expansion	$x_{(n)}[n] = \begin{cases} x[n/k], & \text{if } n = \text{multiple of } k \\ 0, & \text{if } n \neq \text{multiple of } k \end{cases}$	$X(e^{jk\omega})$
5.4	Convolution	$x[n] * y[n]$	$X(e^{j\omega})Y(e^{j\omega})$
5.5	Multiplication	$x[n]y[n]$	$\frac{1}{2\pi} \int_{2\pi} X(e^{j\theta})Y(e^{j(\omega - \theta)})d\theta$
5.3.5	Differencing in Time	$x[n] - x[n - 1]$	$(1 - e^{-j\omega})X(e^{j\omega})$
5.3.5	Accumulation	$\sum_{k=-\infty}^n x[k]$	$\frac{1}{1 - e^{-j\omega}} X(e^{j\omega})$ $+ \pi X(e^{j0}) \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - 2\pi k)$
5.3.8	Differentiation in Frequency	$nx[n]$	$j \frac{dX(e^{j\omega})}{d\omega}$
5.3.4	Conjugate Symmetry for Real Signals	$x[n]$ real	$\begin{cases} X(e^{j\omega}) = X^*(e^{-j\omega}) \\ \text{Re}\{X(e^{j\omega})\} = \text{Re}\{X(e^{-j\omega})\} \\ \text{Im}\{X(e^{j\omega})\} = -\text{Im}\{X(e^{-j\omega})\} \\ X(e^{j\omega}) = X(e^{-j\omega}) \\ \angle X(e^{j\omega}) = -\angle X(e^{-j\omega}) \end{cases}$
5.3.4	Symmetry for Real, Even Signals	$x[n]$ real and even	$X(e^{j\omega})$ real and even
5.3.4	Symmetry for Real, Odd Signals	$x[n]$ real and odd	$X(e^{j\omega})$ purely imaginary and odd
5.3.4	Even-odd Decomposition of Real Signals	$x_e[n] = \text{Ev}\{x[n]\}$ [$x[n]$ real] $x_o[n] = \text{Od}\{x[n]\}$ [$x[n]$ real]	$\text{Re}\{X(e^{j\omega})\}$ $j\text{Im}\{X(e^{j\omega})\}$
5.3.9	Parseval's Relation for Aperiodic Signals		
		$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] ^2 = \frac{1}{2\pi} \int_{2\pi} X(e^{j\omega}) ^2 d\omega$	